

Exercice 1 *Opérateur de rotation d'un spin 1*

1a) La question ici est de savoir quelle est l'action de l'opérateur L_x sur chacun des états de la base que l'on note pour alléger : $|1, 1\rangle$, $|1, 0\rangle$, $|1, -1\rangle$.
On commence par écrire que $L_x = \frac{1}{2}(L^+ + L^-)$, où

$$L^\pm |l, m\rangle = \hbar\sqrt{l(l+1) - m(m \pm 1)} |l, m \pm 1\rangle$$

et on l'applique sur les trois états :

$$L_x|1, 1\rangle = \frac{1}{2}\sqrt{2}|1, 0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}|1, 0\rangle$$

$$L_x|1, 0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}|1, 1\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}}|1, -1\rangle$$

$$L_x|1, -1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}|1, 0\rangle$$

Les 3 équations ci-dessus nous donnent, dans l'ordre, les 3 colonnes de la matrice associée à L_x écrite dans la base $\{|1, 1\rangle, |1, 0\rangle, |1, -1\rangle\}$:

$$L_x = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

1b) On effectue le produit matriciel :

$$L_x^2 = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

et

$$L_x^3 = \frac{1}{2\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 0 \end{pmatrix} = L_x .$$

On a $L_x^4 = L_x^2$, $L_x^5 = L_x$, $L_x^6 = L_x^2$, donc $L_x^{2p} = L_x^2$ et $L_x^{2p+1} = L_x$ avec p entier.

1c) On développe l'exponentielle $\mathcal{R}_{l=1}(\alpha\hat{x}) = \exp(-i\alpha L_x)$

$$\begin{aligned}
\mathcal{R}_{l=1}(\alpha\hat{x}) &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-i)^n}{n!} \alpha^n L_x^n \\
&= \sum_{p=0}^{\infty} \frac{(-i)^{2p}}{(2p)!} \alpha^{2p} L_x^{2p} + \sum_{p=0}^{\infty} \frac{(-i)^{2p+1}}{(2p+1)!} \alpha^{2p+1} L_x^{2p+1} \\
&= \mathbb{1} + \sum_{p=1}^{\infty} \frac{(-i)^{2p}}{(2p)!} \alpha^{2p} L_x^{2p} + \sum_{p=0}^{\infty} \frac{(-i)^{2p+1}}{(2p+1)!} \alpha^{2p+1} L_x \\
&= \mathbb{1} + L_x^2 \sum_{p=1}^{\infty} \frac{(-1)^p}{(2p)!} \alpha^{2p} + L_x \sum_{p=0}^{\infty} \frac{-i(-1)^p}{(2p+1)!} \alpha^{2p+1} \\
&= \mathbb{1} - iL_x \sin \alpha + L_x^2 (\cos \alpha - 1).
\end{aligned}$$

Les coefficients trouvés sont

$$u = -i \sin \alpha \quad v = \cos \alpha - 1$$

. 2a) Cette démonstration a été faite en cours (page 107) aux équations (7.31-7.34) .

2b) La composition de deux moments l_1 et l_2 est telle que

$$l_1 \otimes l_2 = |l_1 - l_2| \oplus (|l_1 - l_2| + 1) \oplus \dots \oplus (l_1 + l_2).$$

Pour $l_1 = l_2 = 1/2$, il vient que l'on ne peut former qu'un moment cinétique $l = 0$ ou 1. L'état $|l = 1, m = 1\rangle$ (complètement polarisé vers le haut) ne peut être formé qu'avec $|\uparrow\uparrow\rangle$. Pour obtenir l'état $|l = 1, m = 0\rangle$ on applique

$$L^- |l = 1, m = 1\rangle = \sqrt{2} |l = 1, m = 0\rangle.$$

Mais sachant que $L^- = L_1^- + L_2^-$,

$$L^- |l = 1, m = 1\rangle = L_1^- |\uparrow\uparrow\rangle + L_2^- |\uparrow\uparrow\rangle = |\downarrow\uparrow\rangle + |\uparrow\downarrow\rangle.$$

Il vient donc

$$|l = 1, m = 0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} (|\uparrow\downarrow\rangle + |\downarrow\uparrow\rangle).$$

Le troisième état pourrait s'obtenir en appliquant une fois encore l'opérateur L^- , mais il est plus simple de remarquer, comme on l'a fait précédemment dans le cas de $|l = 1, m = 1\rangle$, que ici, la seule façon d'obtenir l'état $|l = 1, m = -1\rangle$ (complètement polarisé vers le bas) est avec l'état $|\downarrow\downarrow\rangle$.

2c) L'état $|\uparrow\uparrow\rangle$ s'écrit $|\uparrow\rangle \otimes |\uparrow\rangle$. Appliquer l'opérateur $\mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha\hat{x}) \otimes \mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha\hat{x})$ sur $|\uparrow\uparrow\rangle$ revient donc à calculer

$$\begin{aligned}
\mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha\hat{x})|\uparrow\rangle &= \cos \frac{\alpha}{2} \mathbb{1} |\uparrow\rangle - i \sin \frac{\alpha}{2} \sigma_x |\uparrow\rangle \\
&= \cos \frac{\alpha}{2} |\uparrow\rangle - i \sin \frac{\alpha}{2} |\downarrow\rangle,
\end{aligned}$$

pour un spin, et à effectuer le produit tensoriel

$$\begin{aligned}
\mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha\hat{x})|\uparrow\rangle \otimes \mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha\hat{x})|\uparrow\rangle &= \left(\cos \frac{\alpha}{2} |\uparrow\rangle - i \sin \frac{\alpha}{2} |\downarrow\rangle \right) \otimes \left(\cos \frac{\alpha}{2} |\uparrow\rangle - i \sin \frac{\alpha}{2} |\downarrow\rangle \right) \\
&= \cos^2 \frac{\alpha}{2} |\uparrow\uparrow\rangle - i \sin \frac{\alpha}{2} \cos \frac{\alpha}{2} (|\uparrow\downarrow\rangle + |\downarrow\uparrow\rangle) - \sin^2 \frac{\alpha}{2} |\downarrow\downarrow\rangle \\
&= \cos^2 \frac{\alpha}{2} |\uparrow\uparrow\rangle - \frac{i}{\sqrt{2}} \sin \alpha (|\uparrow\downarrow\rangle + |\downarrow\uparrow\rangle) / \sqrt{2} - \sin^2 \frac{\alpha}{2} |\downarrow\downarrow\rangle.
\end{aligned}$$

La première colonne de la matrice représentant $\mathcal{R}_{l=1}(\alpha = \alpha \hat{x})$ s'écrit donc

$$\begin{pmatrix} \cos^2 \frac{\alpha}{2} \\ -\frac{i}{\sqrt{2}} \sin \alpha \\ -\sin^2 \frac{\alpha}{2} \end{pmatrix}.$$

2d) On commence par calculer l'action de l'opérateur de rotation sur l'état $|\downarrow\rangle$:

$$\begin{aligned} \mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha \hat{x})|\downarrow\rangle &= \cos \frac{\alpha}{2} \mathbb{1}|\downarrow\rangle - i \sin \frac{\alpha}{2} \sigma_x |\downarrow\rangle \\ &= \cos \frac{\alpha}{2} |\downarrow\rangle - i \sin \frac{\alpha}{2} |\uparrow\rangle. \end{aligned}$$

Ensuite on effectue les deux produits tensoriels

$$\mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha \hat{x})|\uparrow\rangle \otimes \mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha \hat{x})|\downarrow\rangle \quad \text{et} \quad \mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha \hat{x})|\downarrow\rangle \otimes \mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha \hat{x})|\uparrow\rangle$$

pour trouver l'action totale de l'opérateur $\mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha \hat{x}) \otimes \mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha \hat{x})$ sur l'état de singulet $(|\uparrow\downarrow\rangle + |\downarrow\uparrow\rangle)/\sqrt{2}$.

On arrive au résultat suivant pour la deuxième colonne de la matrice représentant $\mathcal{R}_{l=1}(\alpha = \alpha \hat{x})$

$$\begin{pmatrix} -\frac{i}{\sqrt{2}} \sin \alpha \\ \cos \alpha \\ -\frac{i}{\sqrt{2}} \sin \alpha \end{pmatrix}.$$

Ce calcul est très similaire aux précédents et on arrive à la troisième colonne de la matrice

$$\begin{pmatrix} -\sin^2 \frac{\alpha}{2} \\ -\frac{i}{\sqrt{2}} \sin \alpha \\ \cos^2 \frac{\alpha}{2} \end{pmatrix}.$$

2e) Dans la partie 1, on a trouvé que

$$\mathcal{R}_{l=1}(\alpha \hat{x}) = \mathbb{1} - iL_x \sin \alpha + L_x^2 (\cos \alpha - 1).$$

En utilisant les expressions trouvées aux questions 1a et 1b pour L_x et L_x^2 , on obtient

$$\mathcal{R}_{l=1}(\alpha \hat{x}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} - \frac{i}{\sqrt{2}} \sin \alpha \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} (\cos \alpha - 1) \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

soit

$$\mathcal{R}_{l=1}(\alpha \hat{x}) = \begin{pmatrix} \cos^2 \frac{\alpha}{2} & -\frac{i}{\sqrt{2}} \sin \alpha & -\sin^2 \frac{\alpha}{2} \\ -\frac{i}{\sqrt{2}} \sin \alpha & \cos \alpha & -\frac{i}{\sqrt{2}} \sin \alpha \\ -\sin^2 \frac{\alpha}{2} & -\frac{i}{\sqrt{2}} \sin \alpha & \cos^2 \frac{\alpha}{2} \end{pmatrix}.$$

3a) Comme l'angle de rotation est quelconque, on doit considérer l'expression générale suivante pour l'opérateur de rotation d'un spin 1/2 :

$$\mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha) = \cos \frac{\alpha}{2} \mathbb{1} - i \sin \frac{\alpha}{2} (x\sigma_x + y\sigma_y + z\sigma_z).$$

Soit en développant les matrices de Pauli :

$$\begin{aligned} \mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha) &= \cos \frac{\alpha}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} - i \sin \frac{\alpha}{2} \left[x \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \right] \\ &= \begin{pmatrix} \cos \frac{\alpha}{2} - iz \sin \frac{\alpha}{2} & -i \sin \frac{\alpha}{2} (x - iy) \\ -i \sin \frac{\alpha}{2} (x + iy) & \cos \frac{\alpha}{2} + iz \sin \frac{\alpha}{2} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

On obtient donc $a = \cos \frac{\alpha}{2} - iz \sin \frac{\alpha}{2}$ et $b = -i \sin \frac{\alpha}{2}(x - iy)$.

3b) On commence par calculer

$$\mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha)|\uparrow\rangle = a|\uparrow\rangle - b^*|\downarrow\rangle,$$

et

$$\mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha)|\downarrow\rangle = a^*|\downarrow\rangle + b|\uparrow\rangle.$$

Donc

$$\begin{aligned} \mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha)|\uparrow\rangle \otimes \mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha)|\uparrow\rangle &= a^2|\uparrow\uparrow\rangle + (b^*)^2|\downarrow\downarrow\rangle - ab^*|\uparrow\downarrow\rangle - ab^*|\downarrow\uparrow\rangle \\ \mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha)|\uparrow\rangle \otimes \mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha)|\downarrow\rangle &= \|a\|^2|\uparrow\downarrow\rangle - \|b\|^2|\downarrow\uparrow\rangle + ab|\uparrow\uparrow\rangle - a^*b^*|\downarrow\downarrow\rangle \\ \mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha)|\downarrow\rangle \otimes \mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha)|\uparrow\rangle &= \|a\|^2|\downarrow\uparrow\rangle - \|b\|^2|\uparrow\downarrow\rangle + ab|\uparrow\uparrow\rangle - a^*b^*|\downarrow\downarrow\rangle \\ \mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha)|\downarrow\rangle \otimes \mathcal{R}_{l=1/2}(\alpha)|\downarrow\rangle &= (a^*)^2|\downarrow\downarrow\rangle + b^2|\uparrow\uparrow\rangle + a^*b|\uparrow\downarrow\rangle + a^*b|\downarrow\uparrow\rangle. \end{aligned}$$

La matrice représentant $\mathcal{R}_{l=1}(\alpha)$ prend alors, en fonction de a et b , la forme suivante

$$\begin{pmatrix} a^2 & ab\sqrt{2} & b^2 \\ -ab^*\sqrt{2} & \|a\|^2 - \|b\|^2 & a^*b\sqrt{2} \\ (b^*)^2 & -a^*b^*\sqrt{2} & (a^*)^2 \end{pmatrix}$$

3c) On peut vérifier que l'on retrouve bien le résultat trouvé pour la question 2e dans le cas $(x, y, z) = (1, 0, 0)$, avec $a = \cos \frac{\alpha}{2}$ et $b = -i \sin \frac{\alpha}{2}$.

Dans le cas où $\alpha = 2\pi$ on a $a = -1$ et $b = 0$: on fait tourner le spin 1 de 2π , ce qui revient à lui appliquer l'opérateur identité

$$\mathcal{R}_{l=1}(\alpha = 2\pi) = \mathbb{1}.$$

Remarque: Pour spins S demi-entiers on a $\mathcal{R}_S(\alpha = 2\pi) = -\mathbb{1}$. Par exemple, pour $S = 1/2$:

$$\mathcal{R}_{S=1/2}(\alpha = 2\pi\mathbf{x}) = \cos \pi \mathbb{1} - i \sin \pi \sigma_x = -\mathbb{1}.$$