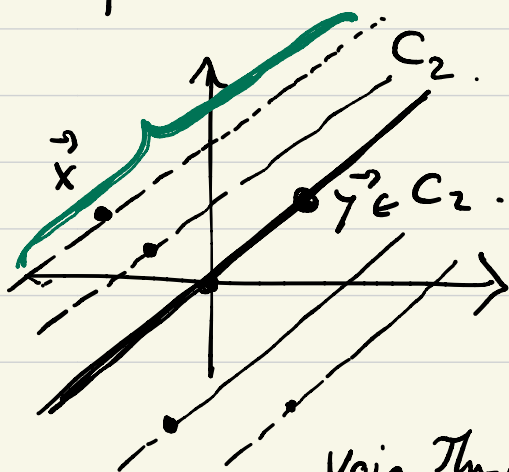



Codes de Calderbank - Steane et Shor.

- Codes quantiques qui utilisent deux codes classiques C_1 et C_2 pour corriger bit flips et phase flips.
- Hyp: C_1 et C_2 sous esp. de \mathbb{F}_2^m .
 - $\dim C_1 = k_1$ et $\dim C_2 = k_2$.
 - $k_2 \leq k_1$ et aussi $C_2 \subset C_1$.
 - C_2^\perp et C_1 corrigent 2 erreurs de type classique (bit flips).
 \uparrow
 (appel: s. esp. vect $\perp C_2$. $\dim C_2^\perp = m - k_2$).

Remarque: $C_2 \subset C_1$ en fait C_2 est aussi un sous groupe de C_1 pour la loi \oplus (addition mod 2).

$$C_1 \subset \mathbb{F}_2^m$$



classes d'équivalences C_1 / C_2 .

$$\vec{x} \in C_1 : \{ \vec{x} + \vec{y} \text{ avec } \vec{y} \in C_2 \}.$$


$$\text{Card } |C_1 / C_2| = \frac{|C_1|}{|C_2|} = \frac{2^{k_1}}{2^{k_2}} = 2^{k_1 - k_2}$$


Voir Thm de Lagrange.

Le code CSS explore cette structure de groupe :

- Mots du code de CSS ;

$\vec{x} \in C_1$; $|\vec{x} + C_2\rangle \equiv \frac{1}{\sqrt{|C_2|}} \sum_{\vec{y} \in C_2} |\vec{x} + \vec{y}\rangle$.
 n qubits
 $\in (\mathbb{C}^2)^{\otimes n}$


 Ket qui est une superposition de tous les kets de la classe équivalece de C_2 .

- Code CSS est en fait l'espace d'Hilbert construit en faisant des superpositions de tous les états de la forme $|\vec{x} + C_2\rangle$ ou $\vec{x} \in \underline{\underline{C_1/C_2}}$.
- 
 ces états sont \perp .

$$\begin{aligned}
 & \langle \vec{x}' + C_2 | \vec{x} + C_2 \rangle \\
 &= \frac{1}{|C_2|} \sum_{\substack{\vec{y} \in C_2 \\ \vec{y}' \in C_2}} \underbrace{\langle \vec{x}' + \vec{y}' |}_{0} \underbrace{|\vec{x} + \vec{y}\rangle}_{0} = 0.
 \end{aligned}$$

les deux classes d'équivalence
 \cap pas $\Rightarrow \vec{x}' + \vec{y}'$ et $\vec{x} + \vec{y}$ ~~ne~~
 pr se vaut 0.

CSS(C_1, C_2) ; $\dim(\text{CSS}(C_1, C_2)) = \frac{|C_1|}{|C_2|} = 2^{k_1 - k_2}$.

$CSF(C_1, C_2)$ sont espace de $(\mathbb{C}^2)^{\otimes M}$.

* Code possède longueur m . ; $\dim 2^{k_1 - k_2}$.

* On va voir qu'il corrige t erreurs si C_1 et C_2^\perp corrigent t erreurs de même.
 \downarrow type bit-phase flip.

Code de Shor : longueur $m = 9$, $\dim 2$. $(|0\rangle_S$
et $|1\rangle_S)$.
Corrige 1 erreur.

* Nous allons supposer que l'état est corrompu avec
t erreurs du type bit et phase flip.

$$\begin{array}{ccc} & \vec{e}_1 & \vec{e}_2 \\ & \uparrow & \uparrow \\ \parallel & \begin{array}{l} 1 \text{ si le bit est flip} \\ 0 \text{ sinon} \end{array} & \begin{array}{l} 1 \text{ si le bit est phase flip} \\ 0 \text{ sinon} \end{array} \end{array}$$

$$\rightarrow \vec{x} + \vec{e}_2.$$

$$\bullet \underbrace{|\psi\rangle}_{\text{parfait}} = \frac{1}{\sqrt{|C_2|}} \sum_{\vec{y} \in C_2} |\vec{x} + \vec{y}\rangle.$$

$$\bullet |\psi\rangle'_{\text{corrompu}} = \frac{1}{\sqrt{|C_2|}} \sum_{\vec{y} \in C_2} (-1)^{(\vec{x} + \vec{y}) \cdot \vec{e}_2} |\vec{x} + \vec{y} + \vec{e}_1\rangle$$

* Pour corriger il faut détecter les bits et phase flip et
non aller stocker ces erreurs \Rightarrow Ajouter bits auxiliaires
Auxiliary Bits.

$$\underbrace{|\psi\rangle' \otimes |0_n\rangle \otimes |0_n\rangle}_{\text{}} = \frac{1}{\sqrt{|C_2|}} \sum_{\vec{y} \in C_2} (-1)^{(\vec{x} + \vec{y}) \cdot \vec{e}_2} |\vec{x} + \vec{y} + \vec{e}_1\rangle \otimes |0_n\rangle \otimes |0_n\rangle.$$

Détection et la correction des bits flips.

- implémenter de façon unitaire la matrice de parité du code C_1 . H_1 . $\left| \begin{array}{l} H_1 \vec{x} = 0 \\ \text{si } \vec{x} \in C_1. \end{array} \right.$

$$U_1 | \vec{x} + \vec{y} + \vec{e}_1 \rangle \otimes | 0_n \rangle \otimes | 0_m \rangle \quad H_1 \vec{e}_1 \quad \left(\begin{array}{l} \text{car} \\ \vec{x} + \vec{y} \\ \in C_1 \end{array} \right)$$

$$\equiv | \vec{x} + \vec{y} + \vec{e}_1 \rangle \otimes | H_1(\vec{x} + \vec{y} + \vec{e}_1) \rangle \otimes | 0_n \rangle$$

bits de contrôle. état des résultats de $H_1(\vec{x} + \vec{y} + \vec{e}_1)$.

$$U_f | a \rangle \otimes | b \rangle = | a \rangle \otimes | b \oplus f(a) \rangle.$$

on a vu cela souvent

(ici f est l'application linéaire H_1).

$$U_1 | \psi \rangle \otimes | 0 \rangle_n \otimes | 0 \rangle_m$$

$$= \left[\frac{1}{\sqrt{|C_2|}} \sum_{\vec{y} \in C_2} (-1)^{(\vec{x} + \vec{y}) \cdot \vec{e}_1} | \vec{x} + \vec{y} + \vec{e}_1 \rangle \right] \otimes | H_1 \vec{e}_1 \rangle \otimes | 0_n \rangle.$$

état de la base computationnelle
Mesure me le dit tout.

→ Observés $|H, \vec{e}_1\rangle$, Connaître $\underbrace{H, \vec{e}_1}_{\text{syndrome classique}} = \vec{S}_1$.

Si C_1 est capable de corriger t erreurs et que $|\vec{e}_1| \leq t$ ce veut dire que vous pouvez trouver $\underbrace{\text{peùls de Hamming}}_{\text{en insère } \vec{e}_1}$.

→ Correction d'erreur en appliquant la matrice unitaire

$$U_{1, \text{corr}} = \prod_{i \in \text{composants non nuls de } \vec{e}_1} X_i \quad X = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

$$U_{1, \text{corr}} U_1 |\psi\rangle \otimes |0\rangle_n \otimes |0\rangle_n =$$

$$\frac{1}{\sqrt{|C_2|}} \sum_{\vec{y} \in C_2} \underbrace{(-1)^{(\vec{x} + \vec{y}) \cdot \vec{e}_2}}_{\text{encore phase flips à corriger}} |\vec{x} + \vec{y}\rangle \otimes |H, \vec{e}_1\rangle \otimes |0\rangle_n.$$

Détection et correction des phases flip.

étape préliminaire : chg de base, $H^{\otimes M}$.

$$H^{\otimes M} U_{1, \text{corr}} U_1 |\psi\rangle \otimes |0\rangle_n \otimes |0\rangle_n$$

$$= \frac{1}{2^{n/2}} \frac{1}{\sqrt{|C_2|}} \sum_{\vec{z} \in \mathbb{F}_2^n} \sum_{\vec{y} \in C_2} (-1)^{\vec{z} \cdot (\vec{x} + \vec{y})} (-1)^{(\vec{x} + \vec{y}) \cdot \vec{c}_2} |\vec{z}\rangle \otimes |H_1 \vec{c}_1\rangle \otimes |0_n\rangle.$$

$$H |\vec{x}_i + \vec{y}_i\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \sum_{z_i \in \{0,1\}} (-1)^{z_i (\vec{x}_i + \vec{y}_i)} |z_i\rangle.$$

$$\vec{z} \rightarrow \underline{\vec{z} + \vec{c}_2} \in \mathbb{F}_2^n.$$

$$= \frac{1}{2^{n/2}} \frac{1}{\sqrt{|C_2|}} \sum_{\vec{z}} \sum_{\vec{y} \in C_2} (-1)^{\vec{z} \cdot (\vec{x} + \vec{y})} |\vec{z} + \vec{c}_2\rangle \otimes |H_1 \vec{c}_1\rangle \otimes |0_n\rangle.$$

$$\begin{aligned} & (\vec{z} + \vec{c}_2) \cdot (\vec{x} + \vec{y}) + (\vec{x} + \vec{y}) \cdot \vec{c}_2 \\ &= \vec{z} \cdot (\vec{x} + \vec{y}) \pmod{2}. \end{aligned}$$

$$\sum_{\vec{y} \in C_2} (-1)^{\vec{z} \cdot \vec{y}} = \begin{cases} |C_2| \checkmark & \vec{z} \in C_2^\perp \\ 0 & \vec{z} \notin C_2^\perp \end{cases}$$

L'état obtenu est :

$$\frac{1}{\sqrt{|C_2^\perp|}} \sum_{\vec{z} \in C_2^\perp} (-1)^{\vec{z} \cdot \vec{x}} \underline{|\vec{z} + \vec{c}_2\rangle} \otimes |H, \vec{c}_2\rangle \otimes |0_n\rangle.$$

$$\left(\frac{1}{2^{n/2}} \frac{|C_2| \checkmark}{\sqrt{|C_2|}} = \frac{1}{2^{\frac{n-k_2}{2}}} = \frac{1}{\sqrt{|C_2^\perp|}} \right) \text{ parenthèse de calcul.}$$

• Maintenant nous sommes prêts à effectuer l'opération \vec{c}_2

comme opérateur $\boxed{U_2}$ qui implémente H_2^\perp qui est la matrice de parité de C_2^\perp .

$$\frac{1}{\sqrt{|C_2^\perp|}} \sum_{\vec{z} \in C_2^\perp} (-1)^{\vec{z} \cdot \vec{x}} |\vec{z} + \vec{c}_2\rangle \otimes |H, \vec{c}_2\rangle \otimes \underbrace{|H_2^\perp(\vec{z} + \vec{c}_2)\rangle}_{|H_2^\perp \vec{c}_2\rangle}.$$

Mesurer $\left\{ H_2^\perp \vec{e}_2 \right\}$ et connaître $H_2^\perp \vec{e}_2 = \vec{S}_2$

Si C_2^\perp corrige t erreurs et $|C_2| \leq t$.
 alors on corrige \vec{e}_2 .

Corrècteur d'erreurs en appliquant l'unitaire

$$U_{2, \text{corr}} = \prod_{\substack{i \in \text{comp} \\ \text{non null de} \\ \vec{e}_2}} X_i$$

Finalement on obtient \vec{e}_2

$$\begin{aligned}
 & U_{2, \text{corr}} U_2 H^{\otimes M} U_{1, \text{corr}} U_1 | \psi \rangle \otimes | 0_n \rangle \otimes | 0_n \rangle \\
 &= \frac{1}{\sqrt{|C_2^\perp|}} \sum_{\vec{z} \in C_2^\perp} (-1)^{\vec{z} \cdot \vec{x}} | \vec{z} \rangle \otimes | H, \vec{e}_1 \rangle \otimes | H_2^\perp \vec{e}_2 \rangle \\
 &\quad \downarrow \\
 & H^{\otimes M} | \vec{z} \rangle.
 \end{aligned}$$

Finalement revenons ds la base originale

$$\underbrace{H^{\otimes n}} U_{2, \text{err}} U_2 H^{\otimes n} U_{1, \text{err}} U_1 |\psi\rangle \otimes |0\rangle_n \otimes |0\rangle_n.$$

$$H^{\otimes n} |\vec{z}\rangle = \sum_{\vec{y} \in \mathbb{F}_2^n} (-1)^{\vec{z} \cdot \vec{y}} |\vec{y}\rangle.$$

$$(H|z_i\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \sum_{j \in \mathbb{F}_2} (-1)^{z_i \cdot j} |j\rangle$$

$$\left(\sum_{\vec{z} \in C_2^\perp} (-1)^{\vec{z} \cdot \vec{y}} \right) = \begin{cases} |C_2^\perp| & \vec{y} \in C_2 \\ 0 & \vec{y} \notin C_2 \end{cases}$$

$$\vec{y} \in (C_2^\perp)^\perp = C_2$$

$$\vec{y} \notin C_2.$$

En mettant tout cela ensemble :

$$H^{\otimes n} U_{2, \text{corr}} U_2 H^{\otimes n} U_{1, \text{corr}} U_1 |\psi\rangle \otimes |0_n\rangle \otimes |0_n\rangle$$

$$\stackrel{\substack{\uparrow \\ \text{après} \\ \text{calcul.}}}{=} \left(\frac{1}{\sqrt{|C_2|}} \sum_{\vec{y} \in C_2} |\vec{x} + \vec{y}\rangle \right) \otimes \underbrace{|\psi_1\rangle}_{\text{état parfait non corrompu}} \otimes \underbrace{|\psi_2\rangle}_{\text{état parfait}}.$$

état parfait non corrompu. $|\psi\rangle_{\text{parfait}}$

QED correction de t erreurs est possible avec
 le code $\text{CSS}(C_1, C_2)$.

Conclusion : Tout ce procédé de correction + détection,
 peut être implémenté avec un circuit quantique.