

Erratum Polycopié “Systèmes dynamiques”

Prof. D. Bonvin, Edition Février 2015

Merci de transmettre vos remarques et corrections éventuelles à dominique.bonvin@epfl.ch. Les futurs étudiants vous remercient d'avance !

Chapitre 5

- P. 168, milieu de la page : Lire $x_{20} = 0 \quad u_{[-1,0)} = 0$.

Chapitre 7

- P. 221, Fig. 7.3: Lire $G(j\omega) = R + jI = |G|e^{j\phi}$.

- P. 245-246 : comme le système a un gain négatif, il faut ajouter un déphasage de $\pm \pi$ (voir équation 7.11). De manière équivalente, on voit bien que $G_2(j\omega) = (j5\omega - 1)$ se trouve dans le 2^{ème} quadrant.

Exercices

- P. 258, Série 4, Exercice 2 : Le liquide d'alimentation est **caractérisé** par ...